



ARM-2827OT1

ARM serisinin ARM-2827OT1 modeli AKINROBOTICS tarafından tasarlanan, üretilen fırçasız DC motor (BLDC) içerisinde sensör devresi bulunur. ARM- 2827OT1 yük altında 9 A çekerek 4.75 Nm stall tork değerine ulaşır, bu da 10 santimetrede yaklaşık 5 kg denk gelir. Çalışma gerilimi 24 voltur.

ARM- 2827OT1 3 hall etkisi sensörleri ile donatılmıştır. İçerisindeki manyetik enkoder ile hız ve konum kontrol yapılmaktadır. Motorun içinden bir çok geri besleme motor içi sensör devresinden kullanılmak üzere sağlanır. Bu da ARM-2827OT1'i esnek ve doğru kontrol edilmesini sağlar. Motor içi sensörler sayesinde konum kontrol, hız kontrol ve tork kontrol özellikleri ile hassas olarak kontrol edilerek rakiplerinin önüne geçer.

ARM- 2827OT1 soket yapısı sayesinde rahatlıkla kontrol sürücü kartlarınıza adapte olup, kontrol edilebilir. Akınrobotics kontrol-sürücü devresi ile beraber kullanılabilen ARM- 2827OT1 0-425 Rpm hızlarında istenilen aralıkta sürülebilir, uygulama alanına göre kolayca adapte olabilir. Tek hat üzerinde, her ARM-2827OT1'e ayrı id parametresi girilerek tüm motorlar senkron olarak kontrol edilebilir. ARM- 2827OT1 karmaşık projelere modüler tasarımı sayesinde rahatlıkla uyum sağlar.

Projelerinizi ve motor taleplerinizi bize iletip yapılan çalışmalar sonrasında proje uygunluğu ve motor fiyat tekliflerini alabilirsiniz.

DONANIM ÖZELLİKLERİ

Açıklama	Teknik Özellik	
Model Numarası	ARM-2827OT1	
Ağırlık	1665 g	
Boyut	13 cm(Çap) , 4.8 cm(Genişlik)	
Faz / Bağlantı	3 Faz / Yıldız Bağlantı(Y)	
Çalışma Voltajı	24V	
Yüksüz Hız	425 RPM	
Yüksüz Akım	0.3 A	
Bekleme Akımı	80 mA	
İşleyiş Özellikleri	Stall Tork	4.75 Nm
	Maksimum Akım	9 A
	Nominal Tork	2.8 Nm
	Nominal Akım	4.7 A
Çalışma Rejimi	S3 %50	
Redüksiyon Oranı	1	
Çalışma Sıcaklığı	5~55 °C	
Konum Sensörü	Temassız Sonsuz Enkoder (AMS)	
IP Koruma Sınıfı	IP 30	